

PROGRAMACIÓN DESDE EL EMISOR

• ASOCIACIÓN DEL PRIMER MANDO EMISOR

Opción 1:

1. Pulsar **PROG** en el cabezal del motor hasta que el motor haga un movimiento.
2. Pulsar y soltar el botón **SUBIR** del emisor. El motor hace un movimiento.

Opción 2:

1. Mantener pulsado **SUBIR** hasta que el led del mando quede fijo.
2. Sin soltar SUBIR, conectar el motor a corriente. El motor hace un movimiento.
3. Soltar y volver a pulsar el botón **SUBIR** del emisor una vez. El motor hace un movimiento.

• CAMBIO DEL SENTIDO DE GIRO DEL MOTOR

⚠ SOLO ES POSIBLE EL CAMBIO ANTES DE AJUSTAR LOS LIMITES

1. Mantener pulsado **STOP** hasta que el motor haga un movimiento.
2. Pulsar **BAJAR** una vez. El motor hace un movimiento.

• AJUSTE DE LOS LÍMITES SUPERIOR, INFERIOR Y BASCULACIÓN

1. Pulsar el botón **PROG** del mando (botón de la parte trasera). El motor hace un movimiento.
3. Mover la persiana hasta el **límite superior** y pulsar **PPROG** del mando. El motor hace un movimiento.
4. Mover la persiana hasta el **límite inferior** y pulsar **PROG** del mando. El motor hace un movimiento.
5. Mover la persiana hasta la **leva del basculador** y pulsar **PROG** del mando. El motor se mueve hasta la posición predeterminada de orientación.
6. Ajustar si es necesario, y pulsar **PROG**. El motor hace un movimiento.

• CORRECCIÓN DE LOS LIMITES Y DE LOS GRADOS DE ORIENTACIÓN

1. Llevar la persiana al límite que se desea corregir, o a la posición de basculación.
2. Pulsar **PROG** en el mando. El motor hace un movimiento.
3. Ajustar a la nueva posición, y pulsar **PROG**. El motor hace un movimiento.

• CORRECCIÓN DEL PUNTO DE ENTRADA A BASCULACIÓN

1. Llevar la persiana a la posición de entrada a basculación que se desea corregir.
2. Mantener durante 7 segundos **PROG** en el mando, hasta que el motor realiza un movimiento largo de subida.
3. Ajustar a la nueva posición de entrada a basculadores, y pulsar **PROG**. El motor hace un movimiento.

• ASOCIAR EMISORES ADICIONALES (Max. 7)

1. Llevar la persiana hasta una **posición neutra (no límite superior, no inferior, no orientación)**.
2. Mantener pulsado **PROG** en el mando ya asociado hasta que el motor realice un movimiento.
3. Pulsar y soltar **SUBIR** en el nuevo mando emisor. El motor hace un movimiento.

• BORRAR UN EMISOR (O UN CANAL)

1. Llevar la persiana hasta una **posición neutra (no límite superior, no inferior, no orientación)**.
2. En el emisor (o canal) a borrar, mantener pulsado **PROG** hasta que el motor realice un movimiento.
3. En el emisor (o canal) a borrar, pulsar **PROG**. El motor hace un movimiento.

FUNCIONES DE LAS ÓRDENES DEL MANDO Y DEL PULSADOR

MANDO / PULSADOR	FUNCIÓN ACTIVADA
Persiana fuera de orientación	
SUBIR / BAJAR	Persiana se mueve hasta el límite superior / inferior.
STOP largo (mando)	Entrada a basculación en la posición grabada como favorita.
SUBIR + BAJAR largo (pulsador)	
Persiana dentro de orientación	
SUBIR / BAJAR corto	Persiana se mueve a impulsos cortos.
SUBIR / BAJAR largo (>2 seg)	Persiana sale de basculación y se mueve al límite superior / inferior.

PROGRAMACIÓN DESDE EL PULSADOR CABLEADO

⚠ USAR DOBLE PULSADOR SIN BLOQUEO MECANICO NI ELECTRICO, QUE PERMITA PULSAR SIMULTANEAMENTE SUBIR Y BAJAR

• CONEXIÓN DEL PULSADOR AL MOTOR

1. Conectar el cable suministrado mediante el conector Molex del cabezal.
2. Conectar los hilos del otro extremo del cable al pulsador siguiendo las indicaciones de conexión.

• CAMBIO DEL SENTIDO DE GIRO DEL MOTOR

⚠ SOLO ES POSIBLE EL CAMBIO ANTES DE AJUSTAR LOS LÍMITES

1. Mantener pulsado en el cabezal del motor **P1 (etiqueta roja)** hasta que el motor haga un movimiento.

• AJUSTE DE LOS LÍMITES SUPERIOR, INFERIOR Y BASCULACIÓN

1. Mantener pulsados simultáneamente **SUBIR + BAJAR** del pulsador (aprox. 2 segundos), hasta que el motor realice un movimiento.
2. Mover la persiana al **límite superior** y mantener pulsados simultáneamente **SUBIR + BAJAR** (aprox. 2 segundos), hasta que el motor realice un movimiento.
3. Mover la persiana al **límite inferior** y mantener pulsados simultáneamente **SUBIR + BAJAR** (aprox. 2 segundos), hasta que el motor realice un movimiento.
4. Mover la persiana hasta la **leva del basculador** y mantener pulsados simultáneamente **SUBIR + BAJAR** (aprox 2 segundos). El motor se mueve hasta la posición predeterminada de orientación.
5. Ajustar si es necesario, y mantener pulsados simultáneamente **SUBIR + BAJAR** (aprox. 2 segundos), hasta que el motor realice un movimiento.

• CORRECCIÓN DE TODOS LOS LÍMITES (INCLUIDO BASCULACIÓN)

1. Llevar la persiana al límite superior y mantener pulsado **SUBIR**, hasta que el motor realice dos movimientos.
2. Repetir los **pasos 2 a 4** de "AJUSTE DE LOS LÍMITES SUPERIOR, INFERIOR Y BASCULACIÓN".

• ASOCIAR UN MANDO EMISOR

1. Llevar la persiana al límite superior y mantener pulsado **SUBIR**, hasta que el motor realice dos movimientos.
2. Pulsar y soltar el botón **SUBIR** del emisor. El motor hace un movimiento.

AJUSTES GENERALES

• BORRAR TODOS LOS MANDOS EMISORES

1. Mantener pulsado **PROG** en el cabezal del motor hasta que el motor realice dos movimientos.

• RESETEAR A FABRICA

IDEMO IDX-PRO SUPERGRADHERMETIC V2.0.1

1. Mantener pulsado **PROG** en el cabezal del motor hasta que el motor realice tres movimientos.

⚠ SI NO SE FINALIZA EL PROCESO, O NO SE DETECTA NINGUNA ACCION DURANTE 60 SEGUNDOS, EL MOTOR VOLVERA AL ESTADO EN QUE SE ENCONTRABA ANTES DEL INICIO DE LA OPERACION NO COMPLETADA.