

CARACTERÍSTICAS

- Apto para persianas enrollables, cortinas enrollables, toldos y pantallas de protección.
- Se compone de: estátor y rotor, freno, engranaje epicicloidal, interruptor final de carrera, receptor radio incorporado (Frecuencia: 433.92 MHz) y módulo Wi-Fi incorporado,
- Tamaño reducido, ligero, silencioso, fácil montaje y final de carrera preciso.
- El motor cuenta con una función de autoprotección cuando alcanza el punto máximo de calor. Deja de funcionar cuando lleva trabajando continuamente entre 4-6 minutos y la temperatura del motor sobrepasa los 110°C. Dejará de funcionar entre 3-10 minutos, y volverá a funcionar correctamente cuando se enfríe.

⚠ ADVERTENCIAS

Mantener alejado del agua y productos corrosivos.

No golpear ni perforar.

Evitar el roce de los flejes con el motor para no dañarlo.

⚠ EN CASO DE NO SEGUIR NUESTRAS RECOMENDACIONES DE SEGURIDAD EL MOTOR QUEDARÁ FUERA DE GARANTÍA ⚠

PREPARACIÓN DEL MOTOR

1. Insertar corona + rueda motriz + grapa de sujeción:

tipo A → Grapa de sujeción



2. Insertar motor en el eje:

Si el eje es redondo, mide el lugar adecuado para colocar la fijación; No se necesita sujeción si el eje es octogonal o ranurado

Eje redondo →



Eje octogonal →



Eje ranurado →



Eje enrollable →



⚠ ANTES DE PROGRAMAR LOS FINALES DE CARRERA, HAY QUE TENER EL MOTOR DENTRO DEL EJE.

3. Fijar el motor al soporte:

- 1- Insertar el pasador en la espiga del cabezal
- 2- Asegurar la colocación horizontal con un nivelador

ESQUEMA

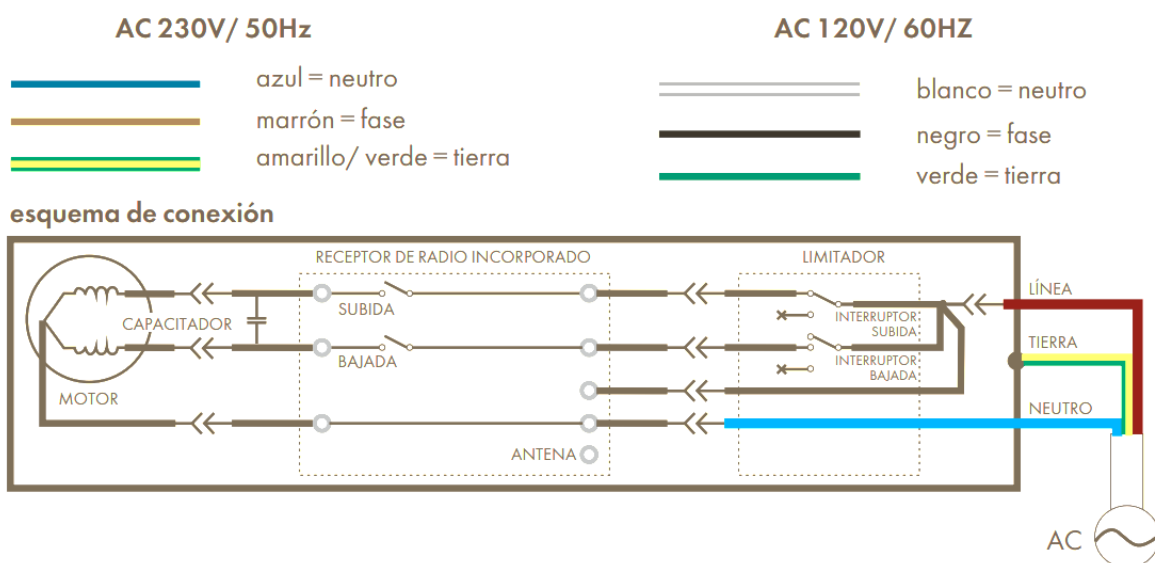
EMISOR

Parte frontal (teclas)

Parte trasera (botón de programación)

*Usar un utensilio fino suministrado junto el mando para poder pulsar el botón.

CONEXIÓN DE CABLES



PROGRAMACIÓN

• ASOCIACIÓN DEL PRIMER MANDO EMISOR

Método 1

1. Mantener pulsado el botón de programación situado en el cable del cabezal del motor hasta que el motor realice un movimiento.
2. Pulsar **SUBIR** del emisor. El motor hace un movimiento y el mando queda asociado.

Método 2

1. Conectar el motor a corriente.
2. Mantener pulsado el botón **SUBIR** del emisor hasta que el motor realice un movimiento.
3. Soltar y pulsar de nuevo **SUBIR** del emisor. El motor hace un movimiento y el mando queda asociado.

• CAMBIO DEL SENTIDO DE GIRO DEL MOTOR

1. Mantener pulsado **STOP** del emisor hasta que el motor haga un movimiento.
2. Pulsar **BAJAR** del emisor. El motor realiza un movimiento de confirmación.

AJUSTE DE LOS FINALES DE CARRERA

1. Pulsar el botón **PROG** del mando (botón de la parte trasera). El motor hace un movimiento.
2. Llevar la persiana hasta el **límite inferior*** y pulsar **PROG** del mando. El motor hace un movimiento.
3. Llevar la persiana hasta el **límite superior*** y pulsar **PROG** del mando. El motor hace un movimiento.
4. Pulsar **PROG** de nuevo para cerrar programación. El motor hace un movimiento.

*Se puede también realizar la configuración iniciando por el límite superior y finalizando por el límite inferior, según necesidad de la instalación.

AJUSTES ADICIONALES

• CREAR PUNTO FAVORITO

1. Llevar la persiana a la posición de punto favorito deseada.
2. Pulsar **PROG** en el mando. El motor hace un movimiento.
3. Ajustar correctamente la posición deseada, y pulsar **PROG**. El motor hace un movimiento.

• CORRECCIÓN DE FINALES DE CARRERA

1. Llevar la persiana a la posición que se desea corregir.
2. Pulsar **PROG** en el mando. El motor hace un movimiento.
3. Ajustar correctamente la nueva posición deseada y pulsar **PROG**. El motor hace un movimiento.

• BORRAR PUNTO FAVORITO

1. Llevar la persiana a la posición de punto favorito.
2. Mantener **PROG** en el mando durante hasta que el motor haga dos movimientos (aprox 7 segundos).

• ASOCIAR (COPIAR) EMISORES ADICIONALES

Método 1 (con un mando ya asociado)

1. Mantener pulsado **STOP** en el mando ya asociado hasta que el motor realice un movimiento.
2. Pulsar **SUBIR** en el nuevo mando emisor. El motor hace un movimiento.

Método 2 (sin mando asociado)

1. Mantener pulsado **el botón del cabezal** del motor hasta que el motor realice un movimiento.
2. Pulsar **SUBIR** en el nuevo mando emisor. El motor hace un movimiento.

• BORRAR UN EMISOR (O UN CANAL)

2. En el emisor (o canal) a borrar, mantener pulsado **STOP** hasta que el motor realice un movimiento.
3. En el emisor (o canal) a borrar, pulsar **PROG**. El motor hace un movimiento.

• BORRAR TODA LA MEMORIA (RESET A FABRICA)

Método 1

1. Mantener pulsado **STOP** hasta que el motor realice un movimiento.
2. Mantener pulsado **PROG** durante 7 segundos, hasta que el motor haga dos movimientos.

Método 2

1. Pulsar y mantener **PROG** del cabezal del motor aprox 7 segundos, hasta que el motor haga dos movimientos.

• CAMBIO DE CONTINUO A IMPULSOS

1. Mantener pulsado **STOP** hasta que el motor realice un movimiento.
2. Pulsar **STOP**. El motor hace un movimiento.

LÓGICA DE FUNCIONAMIENTO

ORDEN EN EL MANDO		ACCIÓN
Una pulsación SUBIR	Sin punto favorito	El motor hará un recorrido continuo hasta el final de carrera superior.
	Con punto favorito	En caso de tener un punto favorito configurado por encima del punto de partida, hará un recorrido hasta este punto.
Una pulsación BAJAR	Sin punto favorito	El motor hará un recorrido continuo hasta el final de carrera inferior.
	Con punto favorito	En caso de tener un punto favorito configurado por debajo del punto de partida, hará un recorrido hasta este punto.

CONFIGURADO A IMPULSOS

ORDEN EN EL MANDO	ACCIÓN
Una pulsación SUBIR	El motor realizará un movimiento corto de subida.
Una pulsación BAJAR	El motor realizará un movimiento corto de bajada.
Una pulsación larga SUBIR ($\geq 1.5s$)	El motor hará un recorrido hasta el final de carrera superior.
Una pulsación larga BAJAR ($\geq 1.5s$)	El motor hará un recorrido hasta el final de carrera inferior.

SOLUCIÓN DE PROBLEMAS

PROBLEMA	POSIBLE CAUSA	SOLUCIÓN
Tras conectar a la corriente, el motor no funciona o funciona lentamente.	1. Se ha conectado con un voltaje incorrecto. 2. Sobrecarga. 3. Instalación incorrecta que provoca el bloqueo del motor.	1. Cambiar al voltaje compatible. 2. Elija el par motor adecuado. 3. Revise los componentes.
El motor se detiene inesperadamente.	1. El motor está en modo de protección por sobrecalentamiento; precaución, por encima de 130°C. 2. El suministro eléctrico se ha interrumpido. 3. El motor ha alcanzado la posición límite	1. Cuando la temperatura descienda (pasados unos 5 minutos), el motor volverá a funcionar. 2. El motor volverá a funcionar cuando se restablezca la corriente. 3. Comprobar si necesita cambiar la posición límite ajustando el regulador.

CONFIGURACIÓN MOTOR EN APP IDEHOME NEO



Pulsar en '+' para agregar un nuevo motor.

Seleccionar el tipo de motor/dispositivo que deseamos añadir.

Seleccionar motor Wi-Fi.



Poner el motor en modo "emparejamiento WiFi"

Mantener PROG del cable del motor hasta 2º movimiento.

Se mostrarán los motores disponibles para configurar; seleccionar el que se desee agregar.

<
CONFIGURA WIFI

Ingresa tus credenciales wifi:

ssid

Searching for available networks

password

Enviar credenciales



<
EMPAREJANDO

Dispositivo emparejado con éxito

continuar



Seleccionamos la red Wi-Fi a la que deseamos conectar el motor (tiene que ser una red 2.4GHz)*

*En Android se mostrarán todas las redes WiFi 2.4GHz disponibles.

*En iPhone/iOS, se mostrará solo la red a la que tengamos el móvil/tablet conectado.